

RNNG Document

2016.10.31 张诗悦

1. Introduction

这篇文档将简单介绍 RNNG 源代码，以及其依赖库 CNN 的代码。

RNNG 的具体内容请参见 Chris Dyer 等在 NAACL 2016 上发表的论文：Recurrent Neural Network Grammars^[1]，代码库为：<https://github.com/clab/rnng>，代码的使用可以参见笔者之前写的 Rnng Code Use Guide^[4]。推荐读者在成功运行代码，了解代码运用流程后，再来读本文档。本文档中将介绍笔者对 RNNG 代码的理解，以辅助读者对代码的阅读。CNN 是 RNNG 的一个依赖库，也是 Chris Dyer 实验室编写的深度学习通用模块的代码库。CNN 的代码可以在编译 RNNG 代码同时得到编译，也可以单独编译运行 (<https://github.com/clab/cnn-v1>)。现在已经封装成了 toolkit: DyNet (<https://github.com/clab/dynet>)，笔者写这篇文档的时候，DyNet 刚刚获得 license，因此文档还非常不完整。本文档将介绍 CNN 库中核心模块的运用，以及笔者对核心模块代码的理解，以辅助读者使用 CNN 库和理解 RNNG 代码。

以下内容均为笔者自己的理解，错误的地方还望各位读者批评指正。

2. CNN

2.1. Cores

这一部分将介绍 CNN 中一些常用的模块代码，并不完整，后续将逐渐修改和补全。

❖ 基本数据结构模块

1. dim.h, dim.cc

- struct Dim: 表示数据 shape 的结构体
 - 变量
 - int d[CNN_MAX_TENSOR_DIM]: 存储每一维的 size
 - int nd: 代表总的维度，最大是 7
 - int bd: 代表 batch 的数量
 - 函数
 - unsigned int size(): 返回总的 size
 - unsigned int batch_size(): 返回一个 batch 的 size
 - unsigned int sum_dims(): 总的 dim，也就是把每一位的长度相加
 - Dim truncate(): 简化，去除长度为 1 的维度
 - Dim single_batch(): 设置为一个 batch
 - void resize(unsigned int i): 重新设置维度个数
 - unsigned int ndims(): 返回维度数，即返回 nd
 - unsigned int rows(): 行数，返回第一维的长度
 - unsigned int cols(): 列数，nd>1 时，返回第二维的长度，如果 nd==1, 返回 1
 - unsigned int batch_elems(): batch 数，返回 bd

- void set(unsigned int i, unsigned int s):设置第 n 维的维度
- unsigned int size(unsigned int i): 返回第 n 维的维度
- Dim transpose(): 转置, 只有在 $nd \leq 2$ 的时候合法
- 另外还有一些运算符的重载: [], ==, !=, <<, >>

2. tensor.h tensor.cc

- struct Tensor: 定义 tensor 的结构体
 - 变量
 - Dim d: Dim 类型的对象, 定义了 tensor 的 shape
 - float* v: float 类型的指针, tensor 中的值是按照 vector 的形式存储的, v 指向其第一个节点
 - std::vector<Tensor> bs: 一组 tensor, 每个对应着一个 batch
 - 函数
 - Tensor batch_elem(unsigned b): 获取第 b 个 batch 的 tensor
 - std::vector<Tensor> batch_elems(): 获取所有的 batches
 - 还有一系列函数是利用 Eigen 定义的, 主要功能是完成从 tensor 向 matrix 的转化, 向 vector 的转化, 以及将每个 batch 内行 (或列) 首尾相接得到的 matrix
- struct TensorTools: 对 tensor 做初始化等操作的结构体, 包括: 按照均匀、高斯、伯努利分布进行随机初始化; 初始化为 0, 或者某个常数; 访问、设置、复制 tensor 中的某个元素。
- real as_scalar(const Tensor &t): 把一个 tensor 转化为一个数 (tensor 的 size 必须是 1)
- std::vector<real> as_vector(const Tensor &t): 把一个 tensor 转化为一个 vector, 也就是把 tensor 的变量 v 返回
- real rand01(): 按照均匀分布在 0 到 1 之间随机出一个数
- int rand0n(int n): 在 0, n 之间随机出一个整数
- real rand_normal(): 按照高斯分布随机出一个 0 到 1 之间的数

3. dict.h dict.cc

- class Dict: 字典类型
 - 变量
 - bool frozen: 设置是否把字典锁定不可更改
 - bool map_unk: 是否把 unknown 的词设置为 unk_id
 - int unk_id: unknown 的词的 id
 - std::vector<std::string> words_: 所有的词
 - Map d_: word-id map
 - 函数
 - unsigned size(): 返回 words_ 的长度
 - bool Contains: 是否存在某个词
 - void Freeze(): 设置字典不可更改
 - bool is_frozen(): 返回 frozen
 - int Convert(const std::string& word): 把词的转化为 id, 如果没有这个词, 就添加到词表 words_ 里
 - std::string& Convert(const int& id): 把 id 转化为词

- void SetUnk(const std::string& word): 在字典锁定之后, 设置 map_unk=true
- ReadSentence: 把一个句子转化为词 id 的序列
- ReadSentencePair: 把一对句子转化为词 id 的序列, 两句子用 “|||” 分割

❖ 模型构建模块

1. cnn.h cnn.cc

- struct ComputationGraph: 计算网络结构体
 - 变量
 - std::vector<Node*> nodes: 存储计算网络中所有的节点, 按照添加节点的时间顺序存储
 - std::vector<VariableIndex> parameter_nodes: nodes 的一个子集, 存储计算网络中需要更新参数的节点
 - ExecutionEngine* ee: 执行引擎, 用于整个计算网络的计算操作, 例如:前向传播和反向传播
 - 函数
 - add_input: 增加输入变量
 - add_parameters: 增加模型参数
 - add_lookup: 增加 lookup 类型的模型参数
 - add_function: 增加函数
 - forward: 前向传播计算, 从第一个节点到最后一个
 - incremental_forward: 增量的前向传播计算, 从上一个计算过的节点到最后一个
 - get_value(i): 获得某个变量的值
 - backward: 计算反向传播的梯度
 - backward(i): 计算某个节点反向传播的梯度
- struct Node: 计算节点的基结构体。Node 有很多子类, 例如 Min, Max, DotProduct 等, 具体参见 nodes.h, param-nodes.h。子类都需要实现自己的 forward_impl 和 backward_impl 函数。
 - 函数
 - forward: 前向传播的计算, 其中调用 forward_impl
 - backward: 后向传播的计算, 其中调用 backward_impl
 - forward_impl: 具体执行前向传播的计算, 虚函数, 由子类实现
 - backward_impl: 具体执行后向传播的计算, 虚函数, 由子类实现

2. expr.h expr.cc

- struct Expression: 表达式类, cnn 框架下, 模型运算过程中所有的计算单元都是表达式 (expression), 如参数, 输入, 中间结果。

例如:

```
ComputationGraph cg;
Expression W = parameter(cg, m.add_parameters({HIDDEN_SIZE, 2})); //参数
vector<cnn::real> x_values(2);
Expression x = input(cg, {2}, &x_values); //输入
Expression h = tanh(W*x); //模型中的运算
```

- 变量

- ComputationGraph *pg: 表达式一定是来自于某一个计算网络
- VariableIndex i : 该表达式对应着计算网络中的某个变量, 这里就是变量的 index
- 函数
 - Expression(ComputationGraph *pg, VariableIndex i) : 表达式在构建的时候, 需要给定计算网络, 和要表达的变量的索引
 - const Tensor& value() const: 获取表达式的值, 返回表达式表示变量的值
- 声明表达式函数, 以及进行表达式之间的运算函数。简单举几个例子, 其他类似。
 - input: 定义输入变量
 - const_parameter: 定义常数参数, 参数不更新
 - parameter : 定义参数
 - lookup: 定义 LookupParameters 类型的参数
 - const_lookup: 定义常数 LookupParameters 类型的参数, 参数不更新
 - zeros : 定义归 0 的函数
 - nobackprop: 定义不需求导的函数
 - +, -, * : 定义一些系列表达式之间的操作符
 -

3. model.h model.cc

- struct ParameterBase: 虚基结构体
 - 函数
 - squared_l2norm: 参数的 l2 正则
 - g_squared_l2norm : 参数导数的 l2 正则
 - size() : 参数的大小, 也就是参数的个数
- struct Parameters : 普通参数的结构体 (例如, 权重矩阵等)
 - 变量
 - dim: 参数的维度
 - values : 参数的值, tensor
 - g: 参数的导数, tensor
 - 函数
 - 构造函数 : 初始化 values 和 g, values 是随机初始化, g 全部初始化为 0
 - scale_parameters: 所有的参数上同乘以一个常数
 - size: dim 的 size
 - accumulate_grad : 累加导数
- struct LookupParameters : 用于 embed 离散对象参数的结构体, 参数是一组 tensor, 每个对应着一个需要 embedding 的对象 (例如, 词的 embedding 矩阵)
 - 变量
 - dim: 参数的维度, 指每个 tensor 的维度
 - values : 参数的值, vector<tensor>
 - grads: 参数的导数, vector<tensor>

- non_zero_grads: 记录不为 0 的导数
- 函数
 - 构造函数：初始化 values 和 g, values 是随机初始化, g 全部初始化为 0
 - scale_parameters: 所有的参数上同乘以一个常数
 - size: values 的 size × dim 的 size
 - accumulate_grad：每个 tensor 内部进行导数累加
- class Model：模型通用类，任何模型都是一个 Model 类型的对象
 - 变量
 - all_params: ParameterBase 类的参数集合，也就是 params 和 lookup_params 的集合，模型中所有的参数
 - params: Parameters 类的参数集合
 - lookup_params: LookupParameters 类的参数集合
 - gradient_norm_scratch: 模型内参数的 l2 正则
 - 函数
 - gradient_l2_norm：计算模型中导数的 l2 正则
 - add_parameters: 添加 Parameters 类的参数
 - add_lookup_parameters: 添加 LookupParameters 类的参数
 - save, load: 保存和加载模型

4. training.h training.cc

- struct Trainer：训练工具的基结构体
 - 变量
 - eta0, eta...: 学习率参数
 - lambda: 正则项参数
 - clipping_enabled...: 对梯度进行 scale 的参数
 - model: 要训练的模型
 - 函数
 - update: 更新模型参数的函数
 - update_epoch: 更新学习率的函数
 - clip_gradients: scale 梯度的函数
- struct SimpleSGDTrainer
- struct MomentumSGDTrainer
- struct AdagradTrainer
- struct AdadeltaTrainer
- struct RmsPropTrainer
- struct AdamTrainer

以上的优化方法都需要分别实现自己的update方法。在每个update方法中，要分别更新模型的两部分参数：Parameters和LookupParameters. 对于每个Parameters整体更新即可，而对于每个LookupParameters则需要逐列更新。

❖ 深度学习模型

1. rnn.h rnn.cc

- struct RNNbuilder: 实现 RNN, LSTM, GRU 的接口结构体

- 变量
 - cur: 当前状态的 timestamp
 - head: 记录历史的timestamp
 - sm: rnnbuilder当前的工作状态 : new_graph, start_new_sequence, add_input
- 函数
 - state: 返回cur
 - new_graph: 在计算网络cg中添加新的rnnbuilder
 - start_new_sequence: 开始新的句子, 并用h_0初始化timestamp 0, 这个函数需要在add_input之前和new_graph之后调用
 - add_input: 增加新的timestamp输入, 返回输出的隐向量, recurrent的连接位置为cur, 即新添加的节点要recurrent到当前节点。
 - add_input(prev, x): 增加新的timestamp输入, 返回输出的隐向量, 但是recurrent的连接位置为prev, 而非cur。
 - rewind_one_step: 后退一步, 将cur设置为上一步的状态
- 虚函数: 需要子类去实现
 - back: 返回当前状态cur对应的隐向量
 - final_h: 返回rnn最后输出的隐向量
 - get_h: 返回第i个timestamp输出的隐向量
 - final_s: 返回rnn最后输出的状态
 - get_s: 返回第i个timestamp的状态
 - copy: 拷贝函数
 - num_h0_components
 - new_graph_impl
 - start_new_sequence_impl
 - add_input_impl
- struct SimpleRNNBuilder: 继承 rnnbuilder, 标准的 rnn 模型
 - 变量
 - params: 模型参数, Parameters类型, 第一个index是层数
 - param_vars: 模型参数, Expression类型, 也就是params中的参数加入到计算网络后的表达式对象, 第一个index是层数
 - h: 记录每个timestamp每层的隐向量, 第一个index是timestamp
 - h0: 初始化的隐状态
 - layers: 模型的层数
 - lagging: 是否使用滞后
 - 函数
 - SimpleRNNBuilder: 构造函数, 为model模型添加rnn相关的参数, 初始化params
 - new_graph_impl: 把参数添加到计算网络cg中, 返回Expression类的对象, 初始化param_vars
 - start_new_sequence_impl: 用参数h_0初始化h0
 - add_input_impl: 执行向前一个timestamp的操作, 循环每一层执行:
 1. $x=h(\text{cur}) = \tanh(W*x + U*h(\text{prev}) + b)$

2. 返回当前timestamp的隐向量

- `add_auxiliary_input`: 执行向前一个timestamp的操作, 但除了输入in之外, 还多出一个aux作为输入, 循环每一层执行:
 1. $x=h(\text{cur})=\tanh(W*x + U*h(\text{prev}) + L*aux + b)$
 2. 返回当前timestamp的隐向量

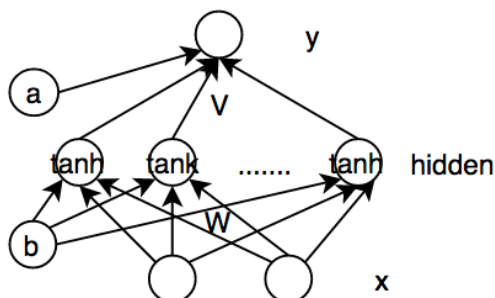
2. lstm.h lstm.cc

- `struct LSTMBuilder`: 继承 `RNNBuilder`, `lstm` 模型
 - 变量
 - `params`: 模型参数, `Parameters`类型, 第一个index是层数
 - `param_vars`: 模型参数, `Expression`类型, 也就是`params`中的参数加入到计算网络后的表达式对象, 第一个index是层数
 - `h, c`: 记录每个timestamp每层的隐向量和状态, 第一个index是timestamp
 - `has_initial_state`: 是否有初始化的状态, 如果等于`false`, 则`h0`和`c0`为0
 - `layers`: 模型层数
 - `dropout_rate`: dropout的比例
 - 函数
 - `LSTMBuilder`: 构造函数, 为`model`模型添加`rnn`相关的参数, 初始化`params`
 - `new_graph_impl`: 把参数添加到计算网络`cg`中, 返回`Expression`类的对象, 初始化`param_vars`
 - `start_new_sequence_impl`: 用参数`hinit`初始化`h0`, `c0`
 - `add_input_impl`: 执行向前一个timestamp的操作, 循环每一层执行:
 1. 如果有初始化, 取出该层初始化的`h0`和`c0`
 2. 如果有dropout, 对输入dropout
 3. $i = \text{logistic}(b_i + W_i*in + U_i*h(\text{prev}) + C_i*c(\text{prev}))$
 4. $f = 1 - i$
 5. $w = \tanh(bc + Wc*in + Uc*h(\text{prev}))$
 6. $c(\text{cur}) = i \times w + f \times c(\text{prev})$
 7. $o = \text{logistic}(b_o + W_o*in + U_o*h(\text{prev}) + C_i*c(\text{cur}))$
 8. $h(\text{cur}) = o \times \tanh(c(\text{cur}))$
 9. 如果有dropout, 对输出的`h(cur)`dropout
 10. 返回`h(cur)`

2.2. Examples

上一部分简单地介绍了 cnn 中的一些核心模块，有些地方比较复杂，也不直观。那么这一部分，将介绍一些简单的例子，增强对核心模块的理解和运用。这些例子在 cnn 代码库的 examples 目录下，读者可以在那里看到具体的代码，并可以尝试运行看到输出的结果。

1. xor.cc : 一个简单的两层的回归模型，模型的结构如图：

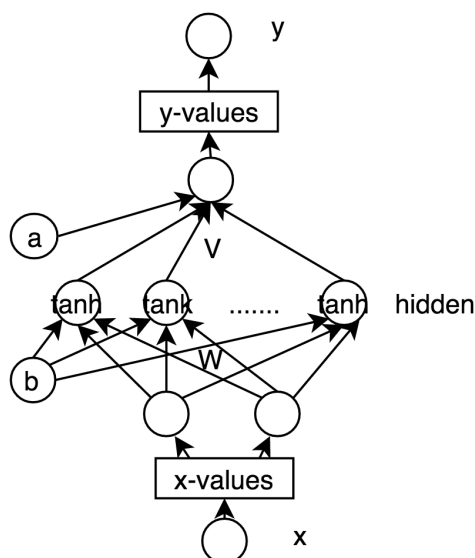


代码简介：

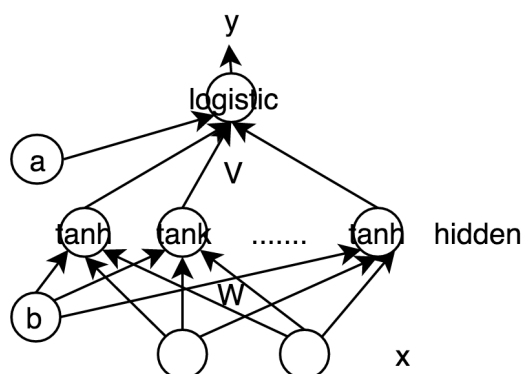
- main:
 - 定义隐层维度，迭代次数
 - 定义model, SimpleSGD作为模型优化算法：Model, SimpleSGD
 - 定义计算网络 (ComputationGraph, cg) : ComputationGraph
 - 添加模型参数W, V, a, b, 以及输入x, y: parameter()
 - 构建模型，并把平方距离作为损失函数: input()
 - 训练模型，打印每轮的loss: forward(), backward()

2. xor-batch.cc : 模型结构和xor.cc相同，唯一不同的是在训练的时候，xor-batch.cc 直接将所有样本输入，用Dim来设置batch，而不是像xor.cc中生一个样本更新一次。该代码中也设置一个样本作为一个batch，但是训练时收敛的速度显然没有xor.cc快，不知为何，之后会再深入研究。

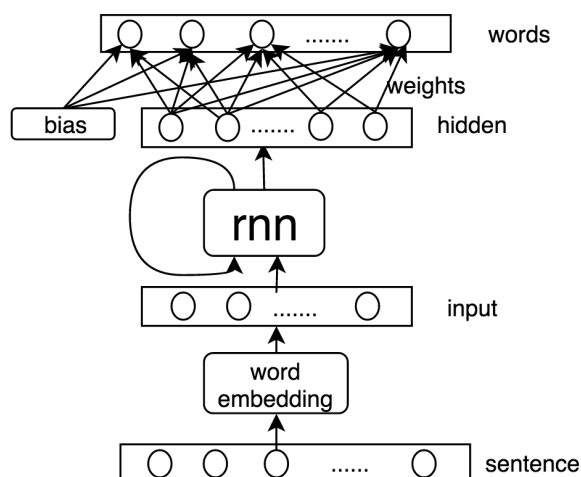
3. xor-batch-lookup.cc: 基本模型结构和xor.cc相同，但是分别在输入和输出层增加了embedding的矩阵，也就是两个LookupParameters。模型结构如下：



4. xor-xent.cc : 基本模型结构也和xor.cc相同, 不同之处是该模型为二分类模型, 在最后一层增加了logistic激活单元, 并把交叉熵作为损失函数, 训练采用每个样本跟新一次的训练方式。模型结构如下:



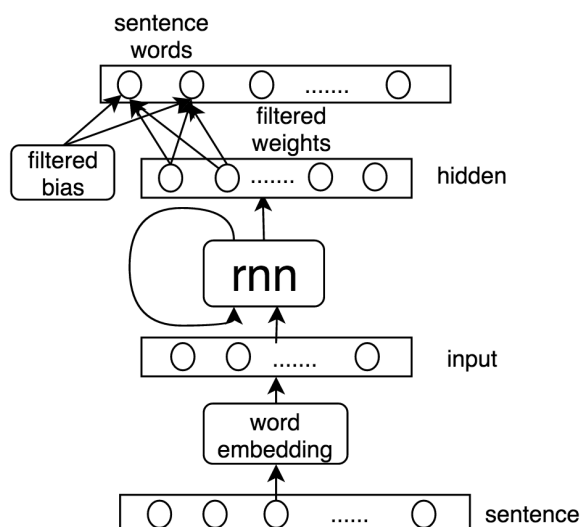
5. rnnlm.cc, rnnlm2.cc: rnn语言模型, rnnlm2和rnnlm不同之处仅仅是打印了每步更新后真实词对应的模型输出值。基本的模型结构如下:



代码简介:

- RNNLanguageModel:
 - 变量
 - p_c: 对输入的词进行embedding的lookup参数
 - p_R: 隐向量向输出转化的权重矩阵
 - p_bias: 隐向量向输出转化的偏置向量
 - 函数
 - BuildLMGraph: 建立计算网络, 返回输出损失函数 (logsoftmax之后正确词的概率)
 - RandomSample: 根据训练好的模型随机生成句子
- main:
 - 1) 定义句子的开始结束标签, 定义训练集和测试集的矩阵
 - 2) 读取训练集和验证集的数据
 - 3) 定义模型存储文件名, 定义model, simplesgd作为优化工具
 - 4) 用Istm作为rnn模型, 建立rnn语言模型

- 5) 训练，每次输入一个句子更新模型，每50个句子之后打印出当前训练集上的loss和ppl
 - 6) 每500个句子在验证集上测试，并打印loss和ppl
6. rnnlm-batch.cc: 基本模型结构和rnnlm.cc一致，不同之处在于这里是以4个句子为一个batch来更新的，而不是逐个更新。
7. rnnlm-aevb.cc：该例子是Auto-Encoding Variational Bayes的实现代码。
8. rnnlm-givenbag: 基本模型结构和rnnlm.cc一致，不同之处在于，该模型训练过程中，句子中有哪些词会“告知”模型，因此模型只需要从这些词中选择生成下个词即可，如图所示：



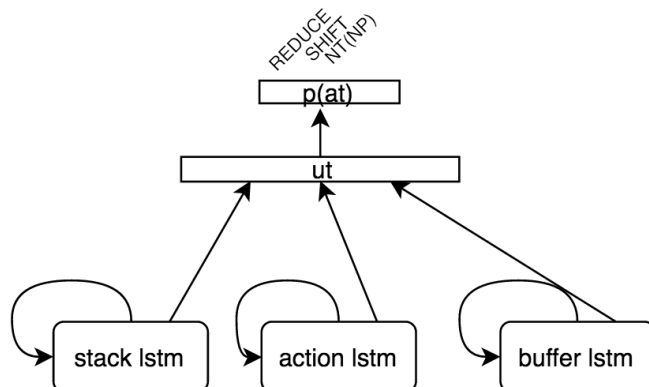
代码简介：

- RNNLanguageModel:
 - 函数
 - BuildLMGraph: 相比标准的rnnlm多了一个参数prows, 该参数记录了当前训练句子中所有的词。根据prows, 过滤hidden->word的权重矩阵和偏移, 只保留句子中有的词。也就是生成的词被控制在句子中存在的词范围内。
- main: 相比标准的rnnlm, 多了rows, w2sl, rmsent三个向量, rows存储一个句子中不重复的词表, 为w2sl用来辅助生成rows和rmsent, rmsent中存储一个句子中每个词在rows词表中对应的位置。

3. RNNG

3.1. Discriminative model

RNNG的discriminative model模型代码为nt-parser.cc。其基本模型结构如下图所示：



模型执行过程如下图：

Input: *The hungry cat meows .*

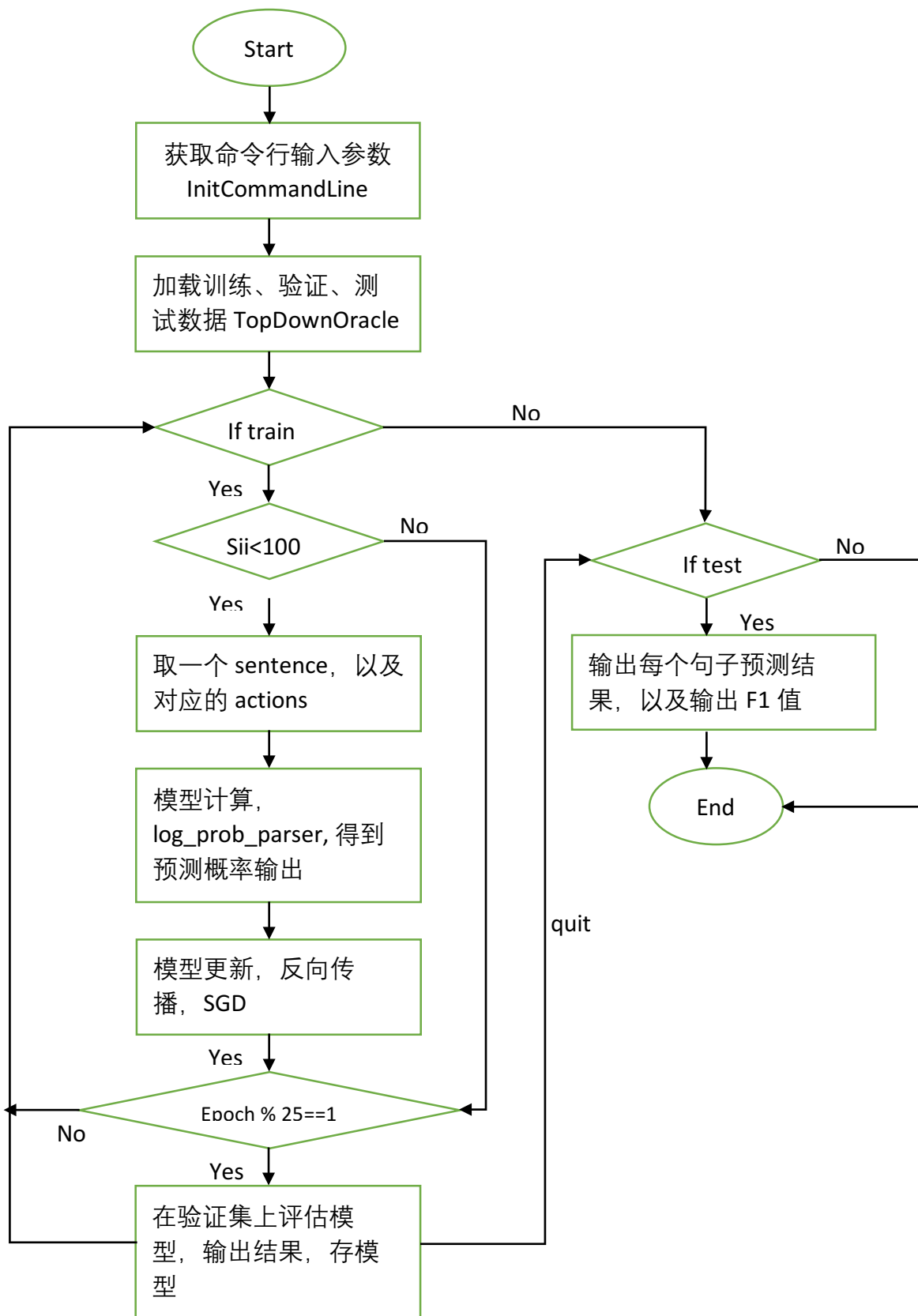
	Stack	Buffer	Action
0		<i>The hungry cat meows .</i>	NT(S)
1	(S	<i>The hungry cat meows .</i>	NT(NP)
2	(S (NP	<i>The hungry cat meows .</i>	SHIFT
3	(S (NP <i>The</i>	<i>hungry cat meows .</i>	SHIFT
4	(S (NP <i>The hungry</i>	<i>cat meows .</i>	SHIFT
5	(S (NP <i>The hungry cat</i>	<i>meows .</i>	REDUCE
6	(S (NP <i>The hungry cat</i>)	<i>meows .</i>	NT(VP)
7	(S (NP <i>The hungry cat</i>) (VP	<i>meows .</i>	SHIFT
8	(S (NP <i>The hungry cat</i>) (VP <i>meows</i>	<i>.</i>	REDUCE
9	(S (NP <i>The hungry cat</i>) (VP <i>meows</i>)	<i>.</i>	SHIFT
10	(S (NP <i>The hungry cat</i>) (VP <i>meows</i>) .		REDUCE
11	(S (NP <i>The hungry cat</i>) (VP <i>meows</i>) .)		

代码有两个主要部分：1) main函数：对应着整体的训练和测试的流程；2) log_prob_parser函数：对应着模型的计算流程。下面将主要介绍这两个部分。

❖ Main函数

下图为 main 函数的主体执行流程，具体说明如下：

1. 调用 InitCommandLine 函数，从命令行获取输入参数；
2. 设置模型存储文件名，定义 model；
3. 加载训练集的数据和格式化前验证集句法树的文件路径，TopDownOracleh 类在 oracle.h 代码中定义，主要用来加载格式化的数据；
4. 如果有预先训练的 word embedding 参数传入，则读入 word embedding；
5. 把 term, action, nonterminal term, pos 的词表字典设置为不可改，如果验证集和测试集中有未知的词，要设置词典的 unk；



6. 找出只出现一次的词，记录在 singleton 里；
7. 加载验证集和测试集的数据；
8. 设置 action 到 nonterminal word index 的对应数组；
9. 如果有训练好的 model 输入，则加载 model；
10. 如果需要训练，则进行 11 步，否则跳到 16 步；
11. 在没有接收到外部停止信号时，进行 12 步，否则跳到 16 步；
12. for 循环中依次更新 100 个句子，第一次进入循环时需要把全部训练集数据进行 shuffle，每次取一个句子，取出对一个的 actions，传入 log_prob_parser 进行模型计算，反向传播更新模型；
13. 输出在训练集上的 ppl；
14. 每更新 25 轮，在验证集上评估一次，输出在验证集上的预测结果，和对应的 F1 值，如果新的 F1 值更优，则存储新的模型；
15. 返回 11 步；
16. 如果测试集不为空，进行 17 步，否则跳到 19 步；
17. 如果 N_SAMPLES 不为 0，说明需要用训练好的模型进行采样，输出采样结果；
18. 训练好的模型输出在测试集上的预测结果，和对应的 F1 值；
19. 结束。

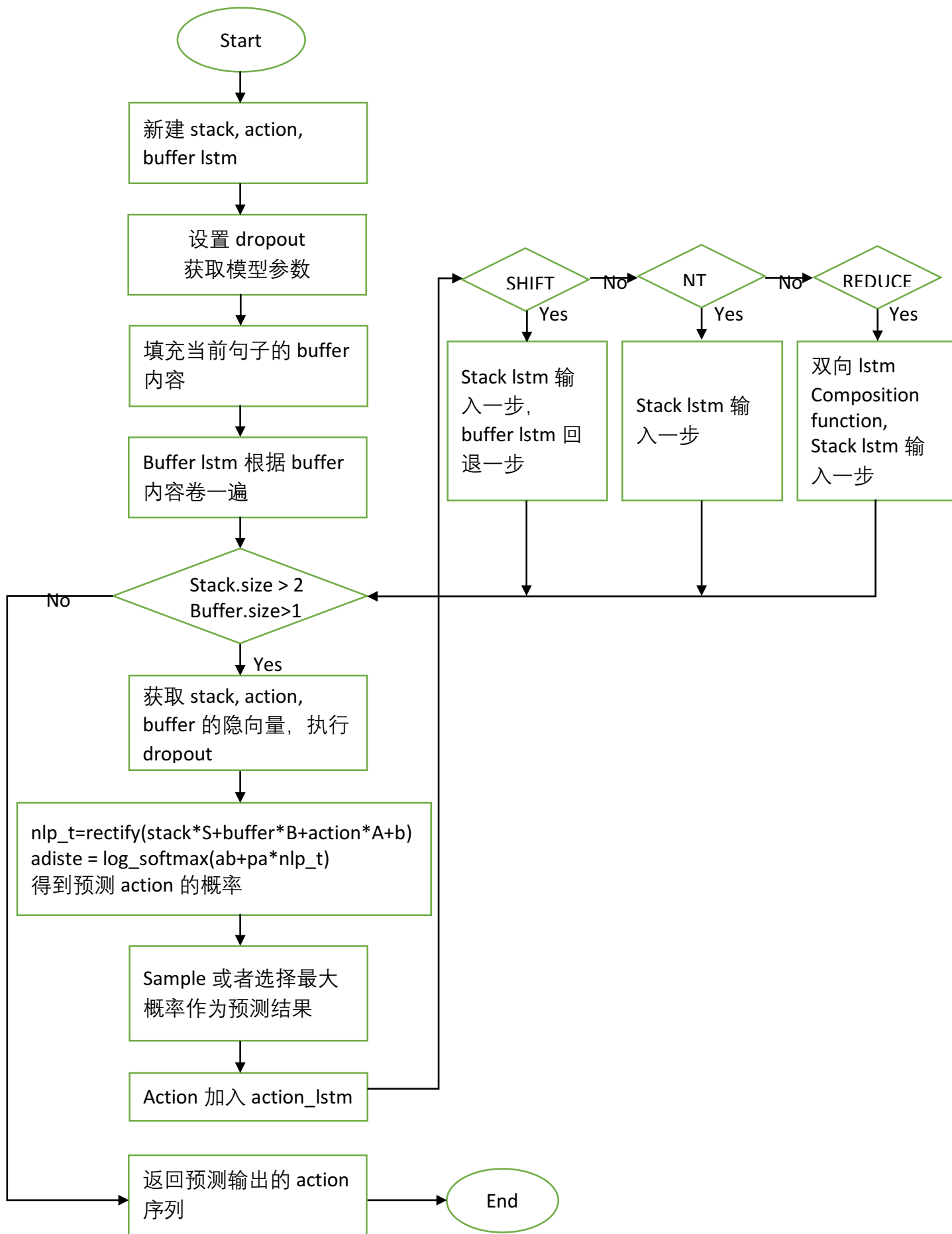
❖ log_prob_parser函数

下图为 log_prob_parser 函数的主体执行流程，具体说明如下：

1. 新建 stack, buffer, action, fwd, rev 五个 lstm；
2. 设置是否使用 dropout；
3. 获取模型参数，action_lstm 输入初始的第一个 action；
4. 设置当前句子的 buffer 内容，而后 buffer_lstm 执行一遍；
5. 如果 stack.size() $>$ 2 或者 buffer.size() $>$ 1，则进行第 6 步，否则跳到 18 步
6. 挑选当前出合法的 actions；
7. 取出 stack_lstm, action_lstm, buffer_lstm 当前的隐向量，

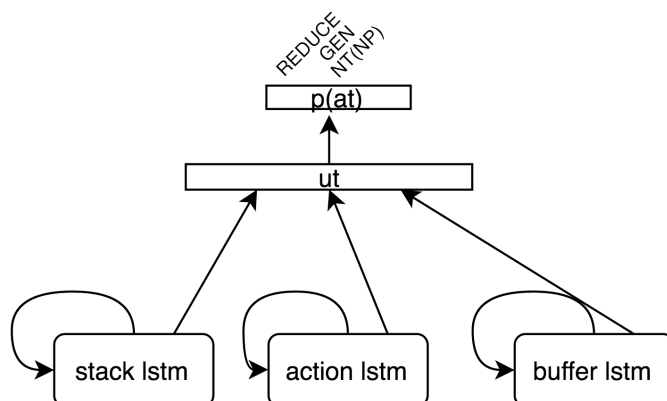
$$nlp_t = \text{rectify}(\text{stack} * S + \text{buffer} * B + \text{action} * A + b)$$

$$\text{adist} = \text{log_softmax}(ab + pa * nlp_t)$$
 得到预测 action 的概率分布；
8. 如果需要 sample，则 sample 出 action，否则取概率最大的作为预测 action；
9. 如果在训练过程，记录当前预测是否正确，并按照正确的 action 继续；
10. action_lstm 向前走一步；
11. 如果 action==SHIFT，进行 12 步，否则跳到 14 步；
12. stack_lstm 向前走一步，buffer_lstm 回退一步；
13. 如果 action==NT，进行 14 步，否则跳到 15 步；
14. stack_lstm 向前走一步；
15. 如果 action==REDUCE，进行 16 步，否则跳到 5 步；
16. 将 stack_lstm 回退一个 children（也就是两个 '(' 之间的部分），用 fwd 和 rev 两个双向 lstm，得到 children 的双向隐向量，连接到一起，再做维度变换，得到 composed 输出再输入到 stack_lstm 里；
17. 返回 5 步；
18. 结束，并返回预测的 action 序列。



3.2. Generative model

RNNG的generative model模型代码为nt-parser-gen.cc。其基本模型结构如下图所示：



模型执行过程如下图：

	Stack	Terminals	Action
0			NT(S)
1	(S		NT(NP)
2	(S (NP		GEN(<i>The</i>)
3	(S (NP <i>The</i>	<i>The</i>	GEN(<i>hungry</i>)
4	(S (NP <i>The</i> <i>hungry</i>	<i>The</i> <i>hungry</i>	GEN(<i>cat</i>)
5	(S (NP <i>The</i> <i>hungry</i> <i>cat</i>	<i>The</i> <i>hungry</i> <i>cat</i>	REDUCE
6	(S (NP <i>The hungry cat</i>)	<i>The</i> <i>hungry</i> <i>cat</i>	NT(VP)
7	(S (NP <i>The hungry cat</i>) (VP	<i>The</i> <i>hungry</i> <i>cat</i>	GEN(<i>meows</i>)
8	(S (NP <i>The hungry cat</i>) (VP <i>meows</i>	<i>The</i> <i>hungry</i> <i>cat</i> <i>meows</i>	REDUCE
9	(S (NP <i>The hungry cat</i>) (VP <i>meows</i>)	<i>The</i> <i>hungry</i> <i>cat</i> <i>meows</i>	GEN(.)
10	(S (NP <i>The hungry cat</i>) (VP <i>meows</i>) .	<i>The</i> <i>hungry</i> <i>cat</i> <i>meows</i> .	REDUCE
11	(S (NP <i>The hungry cat</i>) (VP <i>meows</i>) .)	<i>The</i> <i>hungry</i> <i>cat</i> <i>meows</i> .	

可以看出，generative model和discriminative model的基本结构相同，不同之处在于两点：第一，生成模型的buffer是逐渐向前的，而判别模型中buffer先卷一遍，之后慢慢从后先前输出；第二，在预测得到SHIFT操作时，在生成模型中被认为是GEN操作，需要用class-factored softmax生成词。

代码的主体流程基本和判别模型一致，这里就不在赘述了。

4. Reference

- [1] Dyer C, Kuncoro A, Ballesteros M, et al. Recurrent Neural Network Grammars[J]. 2016
- [2] <https://github.com/clab/rnng>
- [3] <https://github.com/clab/cnn-v1>
- [4] http://csit.riit.tsinghua.edu.cn/mediawiki/images/2/2b/RNNG_Code_Use_Guide_simplified.pdf